

ОРГАНИЗАТОРЫ

- Коллегия Военно-промышленной комиссии Российской Федерации
- Министерство обороны Российской Федерации
- Министерство внутренних дел Российской Федерации
- Министерство по делам гражданской обороны, чрезвычайным ситуациям и ликвидации последствий стихийных бедствий Российской Федерации
- Министерство промышленности и торговли Российской Федерации
- Министерство науки и высшего образования Российской Федерации
- Федеральная служба безопасности Российской Федерации
- Федеральная служба войск национальной гвардии Российской Федерации
- Военно-научный комитет Вооруженных сил Российской Федерации
- Морской научный комитет Минобороны России
- Фонд перспективных исследований
- Национальный центр развития технологий и базовых элементов робототехники
- Российский фонд фундаментальных исследований
- Главное управление научно-исследовательской деятельности и технологического сопровождения передовых технологий (инновационных исследований) Министерства обороны Российской Федерации
- Главное управление вооружения Вооруженных сил Российской Федерации
- Управление перспективных межвидовых исследований и специальных проектов Министерства обороны Российской Федерации
- Секция прикладных проблем при Президиуме РАН
- Академия инженерных наук им. А.М. Прохорова
- ФГУ ВНИИ ГОЧС (Федеральный центр науки и высоких технологий) МЧС России
- 3 ЦНИИ Министерства обороны Российской Федерации
- 46 ЦНИИ Министерства обороны Российской Федерации
- АО «Объединенная судостроительная корпорация»
- АО «Государственный научно-исследовательский навигационно-гидрографический институт»
- АО «ЦНИИ автоматики и гидравлики»
- АО «Концерн радиостроения «Вега»
- ФГУП «Государственный научно-исследовательский институт авиационных систем»
- Ассоциация предприятий индустрии беспилотных авиационных систем
- Институт проблем морских технологий Дальневосточного отделения РАН
- Институт проблем управления им. В.А. Трапезникова РАН
- Санкт-Петербургский Федеральный исследовательский центр РАН
- Институт прикладной математики им. М.В. Келдыша РАН
- Кабардино-Балкарский научный центр РАН
- Южный федеральный университет

- Московский государственный институт радиотехники, электроники и автоматики
- Московский государственный технический университет им. Н.Э. Баумана
- Самарский государственный аэрокосмический университет им. академика С. П. Королёва
- Северо-Кавказская государственная гуманитарно-технологическая академия
- Институт механики МГУ им. М. В. Ломоносова
- АО «НКБ робототехники и систем управления»
- Журнал «Мехатроника, автоматизация и управление»
- Журнал «Известия ЮФУ. Технические науки»
- Журнал «Труды СПИИРАН»
- Журнал «Известия вузов. Северо-Кавказский регион. Технические науки»

ОРГКОМИТЕТ КОНФЕРЕНЦИИ

СОПРЕДСЕДАТЕЛИ ОРГКОМИТЕТА:

Член коллегии Военно-промышленной комиссии Российской Федерации
Осыко М.В.

Руководитель Национального центра развития технологий и базовых элементов робототехники **Мартьянов О.В.**

Директор НИИ робототехники и процессов управления Южного федерального университета, Председатель Экспертного совета Национального центра развития технологий и базовых элементов робототехники **Пшихопов В.Х.**

ЧЛЕНЫ ОРГКОМИТЕТА:

Алфимов С.М. – ответственный секретарь научно-технического совета Военно-промышленной комиссии Российской Федерации;

Апполонов Е.М. – генеральный директор АО «ЦКБ “Лазурит”»;

Буренок В.М. – президент Российской академии ракетных и артиллерийских наук;

Буров Д.В. – ректор ФГБОУ ВО «Морской государственный университет имени адмирала Г.И. Невельского»;

Вельтищев В.В. – заведующий кафедрой «Подводные роботы и аппараты» МГТУ им. Н.Э. Баумана;

Гончаров А.М. - начальник Главного управления научно-исследовательской деятельности и технологического сопровождения передовых технологий (инновационных исследований) Министерства обороны Российской Федерации;

Григорьев А.И. - генеральный директор Фонда перспективных исследований;

Гурджи А.И. - первый заместитель генерального директора — главный конструктор АО «Научно-исследовательский инженерный институт»;

Денисов И.И. – заместитель генерального директора – руководитель направления физико-технических исследований Фонда перспективных исследований;

Качанов С.А. – заведующий кафедрой «Высокие технологии в обеспечении жизнедеятельности» ФГАОУ ВО «Московский физико-технический институт (национальный исследовательский университет)»;

Кононов А.Ф. - руководитель приоритетного технологического направления «Технологии РТК» (главный технолог РТК);

Королев И.О. – заместитель командующего по вооружению Тихоокеанского флота Вооружённых сил Российской Федерации;

Кутахов В.П. - директор проектного комплекса «Роботизированные авиационные системы» ФГБУ «Национальный исследовательский центр “Институт им. Н.Е. Жуковского”»;

Лопота А.В. – директор-главный конструктор ГНЦ РФ «Центральный научно-исследовательский и опытно конструкторский институт робототехники и технической кибернетики»;

Михайлов Ю.М. – председатель научно-технического совета Военно-промышленной комиссии Российской Федерации, заместитель председателя коллегии Военно-промышленной комиссии Российской Федерации, академик РАН;

Мошков В.Б. – заместитель начальника ФГБУ ВНИИ ГОЧС (ФЦ) МЧС России;

Нагоев З.В. - председатель Кабардино-Балкарского научного центра РАН;

Пешехонов В.Г. – генеральный директор АО «Концерн ЦНИИ “Электроприбор”», академик РАН;

Пузийчук С.И. – начальник центра НИИСТ ФКУ "Научно-производственное объединение "Специальная техника и связь" МВД России;

Рахманов А.А. – председатель экспертного совета Высшей аттестационной комиссии по военной науке и технике;

Ронжин А.Л. – директор Санкт-Петербургского Федерального исследовательского центра РАН;

Рулевский В.М. – ректор ФГБОУ ВО «Томский государственный университет систем управления и радиоэлектроники»;

Савченко О.В. – генеральный директор ФГУП «Крыловский государственный научный центр»;

Себряков Г.Г. – начальник подразделения ФГУП «ГосНИИ авиационных систем», член-корр. РАН;

Суров А.Б. – заместитель директора по морским технологиям ООО «НПП "Новые технологии телекоммуникаций"»;

Сычков В.Б. – руководитель Сибирского центра Фонда перспективных исследований;

Хорошев В.Г. – заместитель генерального директора по кораблестроению и судостроению, ядерной и радиационной безопасности ФГУП «Крыловский государственный научный центр»;

Цыганов Д.И. – заместитель директора Департамента инноваций и перспективных исследований Министерства науки и высшего образования Российской Федерации;

Черников С.Г. – заместитель генерального директора АО «НИИ автоматической аппаратуры им. В.С. Семенихина»;

Чукин М.В. - ректор ФГБОУ ВО «Магнитогорский государственный технический университет им. Г.И. Носова»;

Шмырин Е.В. – начальник Управления перспективных межвидовых исследований и специальных проектов Минобороны России;

Щербатюк А.Ф. – директор Института морских технологий Дальневосточного отделения РАН, член-корр. РАН;

Элькин Г.И. - первый заместитель генерального директора - генеральный конструктор по АСУ и связи ВС РФ АО «Объединенная приборостроительная корпорация»;

Юсупов Р.М. – руководитель научного направления Санкт-Петербургского института информатики и автоматизации РАН, член-корр. РАН.

ТЕХКОМИТЕТ:

Косенко Е.Ю.(руководитель)

Балакший М.Е.

Бойко М.Л.

Варава Р.Р.

Евтушенко В.Ю.

Кочергина А.Э.

Крутенко А.И.

Рогов В.А.

Савченко Д.А.

Саидов С.Х.

Хворост В.И.

Хлебникова Н.В.

Шпак И.О.

Щукина С.Ю.

РЕГЛАМЕНТ РАБОТЫ СЕКЦИЙ

Мероприятия	Дата и время	Место проведения
РЕГИСТРАЦИЯ УЧАСТНИКОВ	05.04.2021 <i>(понедельник)</i> 09 ⁰⁰ -10 ⁰⁰	Холл перед Конференц-залом №1 ¹
ПЛЕНАРНОЕ ЗАСЕДАНИЕ: ОТКРЫТИЕ КОНФЕРЕНЦИИ	05.04.2021 <i>(понедельник)</i> 10 ⁰⁰ -17 ⁰⁰	Конференц-зал №1
<p>СЕКЦИЯ ТЕХНОЛОГИЧЕСКОГО ОБЕСПЕЧЕНИЯ СИСТЕМ УПРАВЛЕНИЯ И МОДЕЛИРОВАНИЯ РТК</p> <p>Сопредседатели секции:</p> <ul style="list-style-type: none"> ➤ Медведев М.Ю. <i>(НИИ робототехники и процессов управления Южного федерального университета)</i> ➤ Ронжин А.Л. <i>(Санкт-Петербургский Федеральный исследовательский центр РАН)</i> ➤ Мещеряков Р.В. <i>(Институт проблем управления им. В.А. Трапезникова РАН)</i> 	06.04.2021 <i>(вторник)</i> 10 ⁰⁰ -17 ⁰⁰	Конференц-зал №1
<p>СЕКЦИЯ ТЕХНОЛОГИЧЕСКОГО ОБЕСПЕЧЕНИЯ СИСТЕМ ТЕХНИЧЕСКОГО ЗРЕНИЯ И БОРТОВЫХ ВЫЧИСЛИТЕЛЕЙ РТК</p> <p>Сопредседатели секции:</p> <ul style="list-style-type: none"> ➤ Визильтер Ю.В. <i>(ФГУП «ГосНИИ авиационных систем»)</i> ➤ Грязнов Н.А. <i>(Институт цифровой безопасности СПбГМУ)</i> ➤ Парамонов Н. Б. <i>(ИНЭУМ им. И.С. Брука)</i> 	06.04.2021 <i>(вторник)</i> 10 ⁰⁰ -13 ⁰⁰	Зал №2 ²

¹ Конференц-зал№1 расположен на 2 этаже корпуса 3 гостиницы «Гранд отель»

² Зал№2 расположен на 1 этаже корпуса 2 гостиницы «Гранд отель»

<p>СЕКЦИЯ ПРИМЕНЕНИЯ РТК МОРСКОГО БАЗИРОВАНИЯ</p> <p>Сопредседатели секции:</p> <ul style="list-style-type: none"> ➤ Матвиенко Ю.В. (ФГБУН "Институт проблем морских технологий ДВО РАН") ➤ Хорошев В.Г. (ФГУП «Крыловский государственный научный центр») ➤ Рождественский К.В. (Санкт-Петербургский государственный морской технический университет) ➤ Власов О.Г. (АО «Санкт-Петербургское морское бюро машиностроения "МАЛАХИТ"») 	<p>06.04.2021 (вторник) 14⁰⁰-17⁰⁰</p>	<p>Зал №2</p>
<p>СЕКЦИЯ ПРИМЕНЕНИЯ КОМПЛЕКСОВ С БЛА</p> <p>Сопредседатели секции:</p> <ul style="list-style-type: none"> ➤ Пришлюк И.В. (Минобороны России) ➤ Кутахов В.П. ПК «Роботизированные авиационные системы» ФГБУ «НИЦ «Институт им. Н.Е. Жуковского» 	<p>07.04.2021 (среда) 10⁰⁰-17⁰⁰</p>	<p>Конференц-зал №1</p>
<p>СЕКЦИЯ ПРИМЕНЕНИЯ РТК В ИНТЕРЕСАХ РЕШЕНИЯ НАРОДНО-ХОЗЯЙСТВЕННЫХ ЗАДАЧ</p> <p>Сопредседатели секции:</p> <ul style="list-style-type: none"> ➤ Сычков В.Б. (Сибирский центр Фонда перспективных исследований) ➤ Нагоев З.В. (Кабардино-Балкарский научный центр РАН) 	<p>07.04.2021 (среда) 10⁰⁰-13⁰⁰</p>	<p>Зал №2</p>

<p>СЕКЦИЯ ТЕХНОЛОГИЧЕСКОГО ОБЕСПЕЧЕНИЯ СИСТЕМ ЭНЕРГЕТИКИ И ПРИВОДНОЙ ТЕХНИКИ РТК</p> <p>Сопредседатели секции:</p> <ul style="list-style-type: none"> ➤ Проценко Н.А. (ПАО «Сатурн») ➤ Жданов В.В. (Физико-технический институт им. А.Ф. Иоффе» РАН) ➤ Дудоров Е.А. (НПО «Андроидная техника») 	<p>07.04.2021 (среда) 14⁰⁰-17⁰⁰</p>	<p>Зал №2</p>
<p>СЕКЦИЯ ТЕХНОЛОГИЧЕСКОГО ОБЕСПЕЧЕНИЯ СИСТЕМ И СРЕДСТВ СВЯЗИ, НАВИГАЦИИ И НАВЕДЕНИЯ РТК</p> <p>Сопредседатели секции:</p> <ul style="list-style-type: none"> ➤ Муравьев А. Б. (ЗАО «КБ НАВИС») ➤ Якушев А.А. (АО «ГНИНГИ») ➤ Гугалов К.Г. (ООО «ИТЦ «Профессиональные Радио Системы») ➤ Карамов С.В. (Целевая поисковая лаборатория прорывных технологий радиосвязи Фонда перспективных исследований) 	<p>08.04.2021 (четверг) 10⁰⁰-17⁰⁰</p>	<p>Конференц -зал №1</p>
<p>СЕКЦИЯ ГРУППОВОГО ПРИМЕНЕНИЯ И ПРОТИВОДЕЙСТВИЯ РТК ВОЕННОГО НАЗНАЧЕНИЯ, В Т.Ч. ПРИ ВЗАИМОДЕЙСТВИИ С ТРАДИЦИОННЫМИ СРЕДСТВАМИ ВВСТ</p> <p>Сопредседатели секции:</p> <ul style="list-style-type: none"> ➤ Суров А.Б. (ООО «НПП "Новые технологии телекоммуникаций"»); ➤ Назаров Е.А. (ВИТ «ЭРА») ➤ Кайман А.Г. (Военная академия ГШ ВС РФ) ➤ Суетин М.А. (ГУНИД МО РФ) 	<p>08.04.2021 (четверг) 10⁰⁰-13⁰⁰</p>	<p>Зал №2</p>

МОЛОДЕЖНАЯ ШКОЛА-СЕМИНАР	08.04.2021 <i>(четверг)</i> 14 ⁰⁰ -17 ⁰⁰	Зал №2
СЕКЦИЯ ПРИМЕНЕНИЯ РТК НАЗЕМНОГО БАЗИРОВАНИЯ Сопредседатели секции: ➤ Рудианов Н.А. (3 ЦНИИ Минобороны России) ➤ Рубцов И.В. (МГТУ им. Н.Э. Баумана)	09.04.2021 <i>(пятница)</i> 10 ⁰⁰ -13 ⁰⁰	Конференц -зал №1
ПЛЕНАРНОЕ ЗАСЕДАНИЕ: ЗАКРЫТИЕ КОНФЕРЕНЦИИ	09.04.2021 <i>(пятница)</i> 15 ³⁰ -17 ⁰⁰	Конференц -зал №1
УТВЕРЖДЕНИЕ РЕШЕНИЯ КОНФЕРЕНЦИИ	09.04.2021 <i>(пятница)</i> 17 ³⁰ -19 ⁰⁰	Зал №2

ПРОГРАММА МЕРОПРИЯТИЙ

04.04.21, воскресенье – день заезда

19-00 – 21-00 **Заседание Оргкомитета** конференции: Утверждение программы мероприятий

05.04.21, понедельник

10-00 – 13-00 – **Пленарное заседание:** открытие конференции. Приветствие гостей и участников конференции. заседание (Конференц-зал №1)

13-00 – 14-00 – **Перерыв, кофе-брейк**

14-00 – 17-00 – **Пленарное заседание (продолжение)** (Конференц-зал №1)

18-00 – 20-00 **Заседание круглого стола** по вопросу «Предложения в положение о межведомственном Центре объединения и развития компетенции специалистов в области разработки и создания интеллектуальных технологий управления, обработки информации и РТК (выработка предложений в решение конференции). (Конференц-зал №1)

Модератор: Руководитель Целевой поисковой лаборатории прорывных интеллектуальных технологий группового управления РТК Фонда перспективных исследований Шевченко В.А.

06.04.21, вторник

10-00 – 13-00 – **Заседание** «Секция технологического обеспечения систем управления, в том числе группового, и моделирования РТК» (Конференц-зал №1)

10-00 – 13-00 – **Заседание** «Секция технологического обеспечения систем технического зрения и бортовых вычислителей РТК» (Зал №2)

13-00 – 14-00 – **Перерыв, кофе-брейк**

14-00 – 17-00 – **Заседание** «Секция технологического обеспечения систем управления, в том числе группового, и моделирования РТК» (Конференц-зал №1)

14-00 – 17-00 – **Заседание** «Секция применения РТК морского базирования» (Зал №2)

18-00 – 20-00 – **Заседание круглого стола** по вопросу «Актуализация перечня первоочередных работ Комплексной целевой программы развития «Технологии робототехнических комплексов военного назначения» (выработка предложений в решение конференции). (Зал №2)

Модераторы: Руководитель приоритетного технологического направления «Технологии РТК» (главный технолог РТК) Кононов А.Ф.

07.04.21, среда

- 10-00 – 13-00 – **Заседание** «Секция применения комплексов с БЛА»
(Конференц-зал №1)
- 10-00 – 13-00 – **Заседание** «Секция применение РТК в интересах решения народно-хозяйственных задач»
(Зал №2)
- 13-00 – 14-00 – **Перерыв, кофе-брейк**
- 14-00 – 17-00 – **Заседание** «Секция применения комплексов с БЛА»
(Конференц-зал №1)
- 14-00 – 17-00 – **Заседание** «Секция технологического обеспечения систем энергетики и приводной техники РТК»
(Зал №2)
- 18-00 – 20-00 – **Научно-технический семинар** «Технологии одиночного и группового управления РТК ВН» по теме: «Технологии организации человеко-машинного взаимодействия с РТК» (выработка предложений в решение конференции). (Зал №1 / видеоконференцсвязь)
Модератор: Руководитель Целевой поисковой лаборатории прорывных интеллектуальных технологий группового управления РТК Фонда перспективных исследований *Шевченко В.А.*

08.04.21, четверг

- 10-00 – 13-00 – **Заседание** «Секция технологического обеспечения систем и средств связи, навигации и наведения РТК»
(Конференц-зал №1)
- 10-00 – 13-00 – **Заседание** «Секция группового применения и противодействия РТК военного назначения, в т.ч. при взаимодействии с традиционными средствами ВВСТ»
(Зал №2)
- 13-00 – 14-00 – **Перерыв, кофе-брейк**
- 14-00 – 17-00 **Заседание** «Секция технологического обеспечения систем и средств связи, навигации и наведения РТК»
(Конференц-зал №1)
- 14-00 – 17-00 – **Заседание** «Секции молодежной школы-семинара»
(Зал №2)
- 18-00 – 20-00 – **Заседание круглого стола** по вопросу «Развитие системы предварительных и исследовательских испытаний авиационных систем с беспилотными летательными аппаратами» (выработка предложений в решение конференции). (Зал №2)
Модератор: директор проектного комплекса «Роботизированные авиационные системы» ФГБУ «Национальный исследовательский центр “Институт им. Н.Е. Жуковского”» *Кутахов В.П.*

09.04.21, пятница

10-00 – 13-00 – **Заседание** «Секция применения РТК наземного базирования» *(Конференц-зал №1)*

13-00 – 14-00 – **Перерыв, кофе-брейк**

15-30 – 17-00 – **Пленарное заседание:** закрытие конференции. Обсуждение и принятие решения конференции.
(Конференц-зал №1)

17-30 – 19-00 **Заседание Оргкомитета** конференции: Утверждение решения конференции. Обсуждение результатов.
(Зал №2)

10.04.21, суббота – день отъезда

СОРЕВНОВАТЕЛЬНЫЕ МЕРОПРИЯТИЯ:

Региональный этап чемпионата RoboCup Junior

Лига: Rescue Line - спасательная линия

Участники: школьники и студенты (возраст от 13 лет до 19 лет включительно))

Место проведения: Зал физкультурно-оздоровительного комплекса «Домбай»³

06.04.21, вторник

9-00 – 18-00 Заезд участников. Регистрация участников.
Подготовка участников к соревнованиям

07.04.21, среда

10-00 – 10-30 Открытие Соревнований
10-30 – 11-00 Жеребьевка участников
11-00 – 14-00 Тренировочные попытки
14-00 – 15-00 Перерыв
15-00 – 18-00 Зачетные попытки

08.04.21, четверг

10-00 – 13-00 Зачетные попытки
13-00 – 14-00 Перерыв
14-00 – 18-00 Зачетные попытки

09.04.21, пятница

10-00 – 11-30 Показательные выступления
11-30 – 12-00 Награждение победителей.
Закрытие Соревнований

³ Зал физкультурно-оздоровительного комплекса (ФОК) «Домбай» расположен по адресу п. Домбай, ул. Карачаевская, 72 (в 150 м от гостиницы «Гранд отель»)

РАБОЧАЯ ПРОГРАММА

РЕГЛАМЕНТ ПРОДОЛЖИТЕЛЬНОСТИ ДОКЛАДОВ

Пленарный доклад – до 20 минут.

Секционный доклад – до 15 минут.

ОТКРЫТИЕ КОНФЕРЕНЦИИ

Приветствия членов Оргкомитета и гостей конференции

ПЛЕНАРНОЕ ЗАСЕДАНИЕ

Сопредседатели:

Осыко М.В. – член коллегии Военно-промышленной комиссии Российской Федерации

Мартьянов О.В. – руководитель Национального центра развития технологий и базовых элементов робототехники

Пшихопов В.Х. – директор НИИ робототехники и процессов управления Южного федерального университета

М.В. Осыко

*Коллегия Военно-промышленной комиссии
Российской Федерации*

ПРИВЕТСТВЕННОЕ СЛОВО ОТ КОЛЛЕГИИ ВОЕННО-ПРОМЫШЛЕННОЙ КОМИССИИ РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ

О.В. Мартьянов

*Национальный центр развития технологий
и базовых элементов робототехники*

ПРИВЕТСТВЕННОЕ СЛОВО ОТ НАЦИОНАЛЬНОГО ЦЕНТРА РАЗВИТИЯ ТЕХНОЛОГИЙ И БАЗОВЫХ ЭЛЕМЕНТОВ РОБОТОТЕХНИКИ

О.Е. Брянда

*Департамент радиоэлектронной промышленности
Минпромторга России*

ПРИВЕТСТВЕННОЕ СЛОВО ОТ МИНПРОМТОРГА РОССИИ

В.В. Гутенев

*Комиссия Государственной думы ФС РФ
по правовому обеспечению развития организаций ОПК России*

ПРИВЕТСТВЕННОЕ СЛОВО ОТ ГОСУДАРСТВЕННОЙ ДУМЫ ФС РФ

Е.Л. Муханов
Южный федеральный университет

ПРИВЕТСТВЕННОЕ СЛОВО ОТ ЮЖНОГО ФЕДЕРАЛЬНОГО УНИВЕРСИТЕТА

А.Ф. Кононов
*Национальный центр развития технологий
и базовых элементов робототехники*

ЭКСПЕРИМЕНТАЛЬНЫЕ РОБОТОТЕХНИЧЕСКИЕ ПЛАТФОРМЫ КАК
ИНСТРУМЕНТ РАЗВИТИЯ ИНТЕЛЛЕКТУАЛЬНЫХ ТЕХНОЛОГИЙ
РОБОТОТЕХНИКИ

Е.Н. Ходатенко, А.Ю. Баранник
*Департамент образовательной и научно-технической деятельности
МЧС России*

ЦЕНТР КОМПЕТЕНЦИИ В ОБЛАСТИ РТК МЧС РОССИИ

**В.Х. Пшихопов, М.Ю. Медведев, В.А. Шевченко,
Ю.В. Юханов, С.А. Синютин**
Южный федеральный университет

ИНТЕЛЛЕКТУАЛЬНЫЕ ТЕХНОЛОГИИ ГРУППОВОГО УПРАВЛЕНИЯ:
ПРОБЛЕМЫ И ПЕРСПЕКТИВЫ РАЗВИТИЯ

Ю.В. Визильтер, С.Ю. Желтов
ФГУП «ГосНИИ авиационных систем»
АКТУАЛЬНОЕ СОСТОЯНИЕ, ЗАДАЧИ РАЗВИТИЯ И ВНЕДРЕНИЯ
ТЕХНОЛОГИЙ МАШИННОГО ОБУЧЕНИЯ

В.Б. Сычков
Сибирский центр Фонда перспективных исследований
ТЕКУЩИЕ РЕЗУЛЬТАТЫ ПО ОРГАНИЗАЦИИ ДЕЯТЕЛЬНОСТИ В ОПЫТНОМ
РАЙОНЕ ПРИМЕНЕНИЯ БЕСПИЛОТНЫХ АВИАЦИОННЫХ СИСТЕМ В
ТОМСКОЙ ОБЛАСТИ

О.Г. Власов
АО «Санкт-Петербургское морское бюро машиностроения "МАЛАХИТ"»
ПРОБЛЕМНЫЕ ВОПРОСЫ СОЗДАНИЯ МОРСКИХ РОБОТИЗИРОВАННЫХ
КОМПЛЕКСОВ И СИСТЕМ

О.В. Савченко
ФГУП «Крыловский государственный научный центр»
О ФОРМИРОВАНИИ КОМПЛЕКСНОЙ ЦЕЛЕВОЙ ПРОГРАММЫ ПО
РОБОТОТЕХНИЧЕСКИМ КОМПЛЕКСАМ МОРСКОГО БАЗИРОВАНИЯ
ГРАЖДАНСКОГО И ДВОЙНОГО НАЗНАЧЕНИЯ

В.П. Кутахов

*ПК «Роботизированные авиационные системы»
ФГБУ «НИЦ «Институт имени Н.Е.Жуковского»*

НАУЧНО-ТЕХНИЧЕСКИЕ ПРОБЛЕМЫ СОЗДАНИЯ БЕСПИЛОТНЫХ
АВИАЦИОННЫХ ВОЕННО-ТРАНСПОРТНЫХ СИСТЕМ

Р.В. Мещеряков

Институт проблем управления им. В.А. Трапезникова РАН

РЕЗУЛЬТАТЫ ПРОГРАММЫ ФУНДАМЕНТАЛЬНЫХ ИССЛЕДОВАНИЙ РАН ПО
РАЗВИТИЮ ТЕОРИИ И ТЕХНОЛОГИИ МНОГОУРОВНЕВОГО
ДЕЦЕНТРАЛИЗОВАННОГО ГРУППОВОГО УПРАВЛЕНИЯ В УСЛОВИЯХ
КОНФЛИКТА И КООПЕРАЦИИ

Е.А. Дудоров

АО "НПО "Андройдная техника"

ДИВЕРСИФИКАЦИЯ ТЕХНОЛОГИЙ И БАЗОВЫХ ЭЛЕМЕНТОВ
РОБОТОТЕХНИКИ

В.П. Носков, И.В. Рубцов

НИИ СМ МГТУ им. Н.Э. Баумана

ОСНОВНЫЕ ПРОБЛЕМЫ И ПЕРСПЕКТИВЫ РАЗВИТИЯ РТК СПЕЦИАЛЬНОГО
НАЗНАЧЕНИЯ

Э.Б. Ханов, А.О. Фокин

ООО «Специальный технологический центр»

РЕЗУЛЬТАТЫ ВОЕННО-ТЕХНИЧЕСКОГО ЭКСПЕРИМЕНТА ПО ОЦЕНКЕ
ВОЗМОЖНОСТИ СОЗДАНИЯ ИНТЕЛЛЕКТУАЛЬНОЙ АВТОНОМНОЙ
СИСТЕМЫ ГРУППОВОГО ПРИМЕНЕНИЯ РАЗНОТИПНЫХ БЕСПИЛОТНЫХ
ЛЕТАТЕЛЬНЫХ АППАРАТОВ

Г.Ю. Пучков, А.Г. Ливанский

ФКУ НПО «СТuС» МВД России

ОТЕЧЕСТВЕННОЕ ОБОРУДОВАНИЕ ЦИФРОВОЙ РАДИОСВЯЗИ ДЛЯ
ОБЕСПЕЧЕНИЯ НАВИГАЦИИ И УПРАВЛЕНИЯ МОБИЛЬНЫМИ СИЛАМИ И
СРЕДСТВАМИ ОРГАНОВ ВНУТРЕННИХ ДЕЛ РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ.
ОПЫТ ЭКСПЛУАТАЦИИ И ПЕРСПЕКТИВЫ ИСПОЛЬЗОВАНИЯ

В.Ю. Бахмутов

*Государственный научно-исследовательский навигационно-гидрографический
институт*

ВОПРОСЫ ОБЕСПЕЧЕНИЯ МРТК ПРОСТРАНСТВЕННЫМИ ДАННЫМИ ПО
МОРСКОЙ СРЕДЕ

И.П. Колотыркин
ООО «ЗВС»

SIMINTECH. РАЗВИТИЕ И ПЛАНЫ

В.Г. Довгань
Союз ветеранов космических войск

ОТ «МЕЧТЫ» К ПЛАНЕТОХОДАМ

Секция применения РТК морского базирования

Д.В. Вавилов

АО "ЦНИИ "Курс" (Корпорация морского приборостроения)

СЦЕНАРИИ РАЗВИТИЯ ГРАЖДАНСКОЙ МОРСКОЙ РОБОТОТЕХНИКИ В РФ
ДО 2030 Г.

В.Ф. Филаретов, Д.А. Юхимец, А.В. Зуев, А.С. Губанков, Д.Д. Минаев

Институт проблем морских технологий

Дальневосточного отделения РАН

ЦИФРОВАЯ ПЛАТФОРМА ДЛЯ РЕАЛИЗАЦИИ РАСПРЕДЕЛЕННЫХ СИСТЕМ
УПРАВЛЕНИЯ И НАВИГАЦИИ ДЛЯ ПОДВОДНЫХ РОБОТОТЕХНИЧЕСКИХ
КОМПЛЕКСОВ

Н.А. Соколов, А.В. Рычков

ФГБУ "ЦНИИИ ИВ" Минобороны России

ПОВЫШЕНИЕ ПОИСКОВЫХ ВОЗМОЖНОСТЕЙ АВТОНОМНЫХ
НЕОБИТАЕМЫХ ПОДВОДНЫХ АППАРАТОВ ЗА СЧЕТ ПРИМЕНЕНИЯ
МНОГОКАНАЛЬНЫХ МАГНИТОМЕТРИЧЕСКИХ СИСТЕМ

С.Н. Галий, В.К. Доля, А.Е. Панич

ИВТ и ПТ ЮФУ (НКТБ "Пьезоприбор")

ТЕХНИЧЕСКИЕ СРЕДСТВА ПРОСТРАНСТВЕННОГО ОРИЕНТИРОВАНИЯ
РОБОТОТЕХНИЧЕСКИХ УСТРОЙСТВ МОРСКОГО БАЗИРОВАНИЯ

А.М. Маевский, Р.О. Морозов, В.А. Рыжов, А.Е. Горелый

АО НПП ПТ "Океанос"

РАЗРАБОТКА МНОГОУРОВНЕВОЙ СИСТЕМЫ ПЛАНИРОВАНИЯ
ТРАЕКТОРИИ ДВИЖЕНИЯ ГРУППЫ АНПА В НЕИЗВЕСТНОЙ СРЕДЕ С
ПРЕПЯТСТВИЯМИ

А.М. Грузликов, Н.В. Колесов, Е.Г. Литуненко, Ю.М. Скородумов

АО "Концерн "ЦНИИ "Электроприбор"

МАРШРУТИЗАЦИЯ В СЕТЯХ АВТОНОМНЫХ НЕОБИТАЕМЫХ ПОДВОДНЫХ
АППАРАТОВ

С.П. Тарасов, А.В. Воскресенский, П.П. Пивнев, В.А. Воронин

Институт нанотехнологий, электроники и приборостроения ЮФУ

ВОЗМОЖНОСТИ НЕЛИНЕЙНОЙ ГИДРОАКУСТИКИ В ВОПРОСАХ ПОИСКА
МАЛОРАЗМЕРНЫХ ОБЪЕКТОВ СРЕДСТВАМИ РОБОТОТЕХНИКИ

Д.В. Вавилов

АО "ЦНИИ "Курс" (Корпорация морского приборостроения)

ТРЕНАЖЕРНЫЕ КОМПЛЕКСЫ ОПЕРАТОРОВ МОРСКИХ
ТЕЛЕУПРАВЛЯЕМЫХ НЕОБИТАЕМЫХ ПОДВОДНЫХ АППАРАТОВ

В.С. Быкова, А.И. Машошин, И.В. Пашкевич

АО "Концерн "ЦНИИ "Электроприбор"

ПРИМЕНЕНИЕ АНПА ДЛЯ ПРОВОДКИ СУДНА ЧЕРЕЗ ЗАМИНИРОВАННЫЙ
РАЙОН

Е.К. Игнатиади, И.К. Петушок

*ФГБУ «Центральный научно-исследовательский и опытно-конструкторский
институт робототехники и технической кибернетики»*

ВИРТУАЛЬНЫЙ ПОЛИГОН ДЛЯ МОРСКИХ РОБОТОТЕХНИЧЕСКИХ
КОМПЛЕКСОВ

***Секция технологического обеспечения систем энергетики и
приводной техники РТК***

А.А. Зеленский, М.А. Харьков, Т.Х. Абдуллин, В.Р. Купцов

Московский государственный технологический университет «Станкин»

**ПАМЯТЬ-ОРИЕНТИРОВАННЫЙ ПОДХОД ПРИ ПРОЕКТИРОВАНИИ СИСТЕМЫ
УПРАВЛЕНИЯ МНОГООСЕВЫХ ТЕХНОЛОГИЧЕСКИХ МАШИН И
ПРОМЫШЛЕННЫХ РОБОТОВ**

Е.А. Дудоров

АО "НПО "Андроидная техника"

**РАЗРАБОТКА АЛГОРИТМОВ УПРАВЛЕНИЯ ДВИЖЕНИЕМ РОБОТА С УЧЕТОМ
ВРЕМЕННОЙ ЗАДЕРЖКИ**

В.А. Шурыгин, В.А. Серов, В.Б. Титаренко, С.А. Устинов

АО "ФНПЦ "Титан-Баррикады"

**ДИНАМИКА И УПРАВЛЕНИЕ МЕХАТРОННЫМИ ГИДРАВЛИЧЕСКИМИ
СИСТЕМАМИ С ДИСКРЕТНЫМ РЕГУЛИРОВАНИЕМ ПОТОКА**

Ю.Н. Калачев, Ф.И. Баум, Е.В. Окулов

ООО "ЗВ Сервис"

**ПРАКТИКА РАЗРАБОТКИ ЭЛЕКТРОПРИВОДА НА ОТЕЧЕСТВЕННОЙ
ЭЛЕМЕНТНОЙ БАЗЕ С ИСПОЛЬЗОВАНИЕМ РОССИЙСКИХ СРЕДСТВ
РАЗРАБОТКИ**

В.А. Прахт

Уральский федеральный университет им. первого Президента России Б.Н. Ельцина
ЭНЕРГОЭФФЕКТИВНЫЕ СИНХРОННЫЕ ДВИГАТЕЛИ

В.В. Жданов, С.С. Беляев, Ю.М. Коштыл

Физико-технический институт имени А.Ф. Иоффе

**ОБЕСПЕЧЕНИЕ БЕЗОПАСНОЙ ЭКСПЛУАТАЦИИ ВЫСОКОВОЛЬТНЫХ
ЛИТИЙ-ИОННЫХ БАТАРЕЙ**

Н.К. Киселев, Л.А. Мартынова, И.В. Пашкевич

АО "Концерн "ЦНИИ "Электроприбор"

**ОРГАНИЗАЦИЯ ЭЛЕКТРИЧЕСКОЙ СЕТИ ГИБРИДНОЙ СИСТЕМЫ
ЭНЕРГООБЕСПЕЧЕНИЯ АВТОНОМНОГО НЕОБИТАЕМОГО ПОДВОДНОГО
АППАРАТА**

В.А. Чех

Научно-исследовательский институт автоматики и электромеханики ТУСУР
СИСТЕМА ЭЛЕКТРОПИТАНИЯ СВЕРХ ГЛУБОКОВОДНОГО
ТЕЛЕУПРАВЛЯЕМОГО НЕОБИТАЕМОГО ПОДВОДНОГО КОМПЛЕКСА

В.А. Костюков, М.Ю. Медведев, В.Х. Пшихопов, Е.Ю. Косенко

Институт радиотехнических систем и управления ЮФУ

НИИ робототехники и процессов управления ЮФУ

ДЕЦЕНТРАЛИЗОВАННАЯ СИСТЕМА УПРАВЛЕНИЯ ЭНЕРГЕТИЧЕСКОЙ
СИСТЕМОЙ ПОДЗАРЯДКИ ГРУППЫ БЛА

Секция применения РТК в интересах решения народно-хозяйственных задач

М.М. Ошхунов, З.В. Нагоев

Институт информатики и проблем регионального управления КБНЦ РАН
О КОНЦЕПЦИИ ВИРТУАЛЬНОГО ПРОТОТИПИРОВАНИЯ
РОБОТОТЕХНИЧЕСКИХ СИСТЕМ С ЗАДАННОЙ ПРОЧНОСТЬЮ МЕТОДОМ
ДИНАМИЧЕСКИХ ЧАСТИЦ

А.Ю. Баранник

ФГБУ ВНИИ ГОЧС (ФЦ)
ОЦЕНКА ПОТРЕБНОСТИ В БАС ДЛЯ ПРОВЕДЕНИЯ АВАРИЙНО-СПАСАТЕЛЬНЫХ РАБОТ В ЗДАНИЯХ И СООРУЖЕНИЯХ ВЫСОТОЙ БОЛЕЕ 50М

В.А. Шурыгин, В.А. Серов, И.В. Ковшов, С.А. Устинов

АО "ФНПЦ "Титан-Баррикады"

СИСТЕМА АВТОМАТИЗИРОВАННОГО УПРАВЛЕНИЯ И КОНТРОЛЯ ПЕРСПЕКТИВНЫХ МОБИЛЬНЫХ КОМПЛЕКСОВ ГИДРОРАЗРЫВА НЕФТЯНЫХ И ГАЗОВЫХ ПЛАСТОВ

Д.А. Антонов

АО "Казанский электротехнический завод"

РОБОТИЧЕСКИЙ КОМПЛЕКС ДЛЯ РОБОТ - АССИСТИРОВАННЫХ ХИРУРГИИ

К.Ч. Бжихатлов, С.А. Канкулов, Д.А. Малышев, З.В. Нагоев, О.В. Нагоева,

З.А. Сундуков

Кабардино-Балкарский научный центр РАН

ИНТЕРАКТИВНОЕ ФОРМИРОВАНИЕ ПРОСТРАНСТВЕННЫХ ОНТОЛОГИЙ АВТОНОМНОГО РОБОТА НА ОСНОВЕ НЕЙРОКОГНИТИВНЫХ МОДЕЛЕЙ СЕМАНТИКИ

В.С. Никитин, С.А. Голубин, Р.Б. Белов, Н.В. Андрианов

НПП "Тензосенсор"

ЭКСПЕРИМЕНТАЛЬНЫЙ РОБОТИЗИРОВАННЫЙ КОМПЛЕКС ДЛЯ ТУШЕНИЯ ЛЕСНЫХ ПОЖАРОВ И ПРЕДЛОЖЕНИЯ ПО РОБОТИЗАЦИИ ЛЕСОПОЖАРНЫХ ПОДРАЗДЕЛЕНИЙ РОСЛЕСХОЗА РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ

А.Е. Васильев

МНОЦ "Встраиваемые системы автоматики и вычислительной техники"

ПРИМЕНЕНИЕ СРЕДСТВ СЕТЕВОЙ ОРГАНИЗАЦИИ
НЕЧЕТКИХ КОНТРОЛЛЕРОВ В ЗАДАЧАХ АППРОКСИМАЦИИ
ВЫЧИСЛИТЕЛЬНО-СЛОЖНЫХ ФУНКЦИЙ

Р.Н. Абуталипов, А.У. Замоев

Институт информатики и проблем регионального управления КБНЦ РАН

СОСТОЯНИЕ И ПЕРСПЕКТИВЫ БИОНАНОРОБОТОТЕХНИКИ НА
СОВРЕМЕННОМ ЭТАПЕ РАЗВИТИЯ НАУКИ И ТЕХНИКИ

В



РОБОТОТЕХНИЧЕСКИЙ КОМПЛЕКС ДЛЯ ОСМОТРА ВОЗДУШНОГО СУДНА
НА ЕГО СТОЯНКЕ

А.Ч. Коков, А.А. Эфендиева, З.Ю. Кангиев, М.М. Кандрокова

Институт информатики и проблем регионального управления КБНЦ РАН

ИНТЕЛЛЕКТУАЛИЗАЦИЯ ЛОГИСТИЧЕСКОЙ СИСТЕМЫ В АПК КАК
ИНСТРУМЕНТ ИННОВАЦИОННОГО РАЗВИТИЯ СЕЛЬСКОГО ХОЗЯЙСТВА.

З.В. Нагоев, К.Ч. Бжихатлов, О.В. Нагоева, М.И. Анчеков, Б.А. Аталиков

Кабардино-Балкарский научный центр РАН

МОДЕЛИ ОРИЕНТАЦИИ И НАВИГАЦИИ АВТОНОМНЫХ БЫТОВЫХ РОБОТОВ
НА ОСНОВЕ МУЛЬТИАГЕНТНЫХ НЕЙРОКОГНИТИВНЫХ АРХИТЕКТУР

**Секция технологического обеспечения систем управления
и моделирования РТК**

В.И. Петренко, Ф.Б. Тебуева, М.М. Гурчинский, И.В. Стручков
ФГАОУ ВО "Северо-Кавказский федеральный университет"

МЕТОД МАСШТАБИРОВАНИЯ ГЛУБОКОГО МУЛЬТИАГЕНТНОГО
ОБУЧЕНИЯ С ПОДКРЕПЛЕНИЕМ В ЗАДАЧАХ УПРАВЛЕНИЯ ПОВЕДЕНИЕМ
ГРУПП МОБИЛЬНЫХ АГЕНТОВ

А.А. Петунин, Е.Г. Полищук, С.С. Уколов
Уральский федеральный университет им. первого Президента России Б.Н. Ельцина
НОВЫЙ АЛГОРИТМ ПОСТРОЕНИЯ КРАТЧАЙШЕГО ПУТИ ОБХОДА
КОНЕЧНОГО МНОЖЕСТВА НЕПЕРЕСЕКАЮЩИХСЯ КОНТУРОВ НА
ПЛОСКОСТИ

А.С. Горбцов
Волгоградский государственный технический университет
АКТУАЛЬНЫЕ ВОПРОСЫ УПРАВЛЕНИЯ РОБОТАМИ АНДРОИДАМИ

С.В. Кулешов
*ФГБУН «Санкт-Петербургский Федеральный исследовательский центр
Российской академии наук»*
КОМПЛЕКСНЫЙ СИМУЛЯТОР РОЕВОГО ВЗАИМОДЕЙСТВИЯ
БЕСПИЛОТНЫХ РТК

В.В. Свиридов
Филиал Военной академии РВСН имени Петра Великого (г. Серпухов)
ПРОБЛЕМА ПОСТРОЕНИЯ ТРЕХМЕРНЫХ КАРТ МЕСТНОСТИ ПРИ
ПОЗИЦИОНИРОВАНИИ МОБИЛЬНЫХ КОМПЛЕКСОВ ВВТ В АПРИОРНО
НЕОПРЕДЕЛЕННЫХ СРЕДАХ

А.В. Логунов, А.Л. Береснев, М.Ю. Медведев
Институт радиотехнических систем и управления ЮФУ
ВОЗМОЖНОСТИ ВИБРОАКУСТИЧЕСКОГО ИССЛЕДОВАНИЯ И
ДИАГНОСТИКИ ПОДВЕСКИ ТРАНСПОРТНЫХ СРЕДСТВ

О.В. Кофнов, С.А. Потрясаев, Б.В. Соколов, П.М. Трефилов
Санкт-Петербургский ФИЦ РАН
СПЕЦИАЛЬНОЕ МОДЕЛЬНО-АЛГОРИТМИЧЕСКОЕ И ПРОГРАММНОЕ
ОБЕСПЕЧЕНИЕ ПРОАКТИВНОГО УПРАВЛЕНИЯ ГРУППОВЫМ ПОВЕДЕНИЕМ
РОБОТОТЕХНИЧЕСКИХ СРЕДСТВ

А.Г. Ченцов, П.А. Ченцов, А.А. Петунин

Институт математики и механики им. Н. Н. Красовского УрО РАН

Уральский федеральный университет им. первого Президента России Б.Н. Ельцина
МАРШРУТНЫЕ ПРОЦЕССЫ В ЗАДАЧАХ ПОСЛЕДОВАТЕЛЬНОГО ОБХОДА
МНОЖЕСТВ ПРИ НАЛИЧИИ ОГРАНИЧЕНИЙ

С.Н. Басан, Е.С. Басан, В.В. Пивнев, Н.К. Полуянович

Институт компьютерных технологий и информационной безопасности ЮФУ

Институт радиотехнических систем и управления ЮФУ

К ВОПРОСУ ОБ ИСПОЛЬЗОВАНИИ ПРИНЦИПА СУПЕРПОЗИЦИИ ДЛЯ
АНАЛИЗА ПРОЦЕССОВ В ЛИНЕЙНЫХ ЭЛЕКТРИЧЕСКИХ ЦЕПЯХ

О.И. Атакищев, И.В. Атакищева, Е.В. Умников, В.А. Грачев

*МОУ «ИИФ» (Межрегиональное общественное учреждение "Институт
инженерной физики")*

ОСОБЕННОСТИ ИСПОЛЬЗОВАНИЯ MEMS ПРИ РЕШЕНИИ ЗАДАЧ
НАВЕДЕНИЯ РОБОТОТЕХНИЧЕСКИХ КОМПЛЕКСОВ

В.А. Переверзев, Д.А. Белоглазов

Институт компьютерных технологий и информационной безопасности ЮФУ

НИИ робототехники и процессов управления ЮФУ

РАЗРАБОТКА АВТОМАТИЧЕСКОЙ СИСТЕМЫ ИНФОРМИРОВАНИЯ
ВОДИТЕЛЯ О ДОРОЖНОЙ СИТУАЦИИ НА ОСНОВЕ МЕТОДОВ
ИСКУССТВЕННОГО ИНТЕЛЛЕКТА

О.И. Атакищев, А.С. Яцун, Е.В. Умников

*МОУ «ИИФ» (Межрегиональное общественное учреждение "Институт
инженерной физики")*

ОСОБЕННОСТИ РЕАЛИЗАЦИИ РАСЧЕТНО - АНАЛИТИЧЕСКИХ МОДЕЛЕЙ,
ИСПОЛЗУЕМЫХ В MEMS ПРИ УПРАВЛЕНИИ СРЕДСТВАМИ НАВЕДЕНИЯ
РОБОТОТЕХНИЧЕСКИХ КОМПЛЕКСОВ

Е.В. Умников, О.И. Атакищев, В.А. Грачев

*МОУ «ИИФ» (Межрегиональное общественное учреждение "Институт
инженерной физики")*

ПОДХОДЫ К ОБЕСПЕЧЕНИЮ ИНФОРМАЦИОННОЙ БЕЗОПАСНОСТИ ПРИ
МОДЕЛИРОВАНИИ РТК С ПОМОЩЬЮ ВИРТУАЛЬНОГО ПОЛИГОНА

Д.И. Стулов

ПФ АО "НТЦ "Атлас"

ПОДХОД К СОЗДАНИЮ И ПРИМЕНЕНИЮ ДОВЕРЕННОЙ ПРОГРАММНО-
АППАРАТНОЙ ПЛАТФОРМЫ ПРИ ПОСТРОЕНИИ СПЕЦИАЛЬНЫХ СИСТЕМ
УПРАВЛЕНИЯ

О.П. Гойдин, Д.А. Чижов

ФГУП Всероссийский НИИ автоматики имени Н. Л. Духова

АЛГОРИТМ АВТОМАТИЗИРОВАННОГО ПРЕОДОЛЕНИЯ ПРЕПЯТСТВИЙ
ШАССИ ИЗМЕНЯЕМОЙ ГЕОМЕТРИИ С ИСПОЛЬЗОВАНИЕМ МЕТОДА ИХ
ИДЕНТИФИКАЦИИ

В.А. Погорелов

ФГУП «Ростовский-на-Дону научно-исследовательский институт радиосвязи»

ПРОГРАММНОЕ ОБЕСПЕЧЕНИЕ 3D-ВИЗУАЛИЗАЦИИ
РАДИОЛОКАЦИОННОЙ ИНФОРМАЦИИ НАД ЦИФРОВОЙ КАРТОЙ
МЕСТНОСТИ

Секция применения комплексов с БЛА

А.П. Попов

ФГБУ "НИИЦ "Институт имени Н.Е.Жуковского"

**РАЗВИТИЕ СИСТЕМЫ ПРЕДВАРИТЕЛЬНЫХ И ИССЛЕДОВАТЕЛЬСКИХ
ИСПЫТАНИЙ ИНТЕЛЛЕКТУАЛЬНЫХ КОМПЛЕКСОВ С БЕСПИЛОТНЫМИ
ЛЕТАТЕЛЬНЫМИ АППАРАТАМИ**

Н.А. Шушпанов, А.А. Туленков, А.С. Симонов, Е.А. Худяков

АО Раменское приборостроительное конструкторское бюро

КОМПЛЕКС НАВИГАЦИИ И ГРУППОВОГО УПРАВЛЕНИЯ БЛА

В.Д. Михайлова, М.Г. Шулика, Е.С. Басан

Южный федеральный университет

**АРХИТЕКТУРА БЕЗОПАСНОСТИ ДЛЯ БЕСПИЛОТНЫХ ЛЕТАТЕЛЬНЫХ
АППАРАТОВ**

Р.В. Мещеряков, П.М. Трефилов, И.О. Шальнев, В.А. Костюков

Институт проблем управления им. В.А. Трапезникова РАН

НИИ робототехники и процессов управления ЮФУ

МОДЕЛЬ ДВИЖЕНИЯ БПЛА В УСЛОВИЯХ ОТСУТСТВИЯ СВЯЗИ

М.В. Мамченко, Р.В. Мещеряков, В.А. Зорин, О.В. Кофнов, М.Ю. Медведев

Институт проблем управления им. В.А. Трапезникова РАН

НИИ робототехники и процессов управления ЮФУ

**ПОЛЕ СВЯЗИ ДЛЯ ГРУППЫ НАЗЕМНЫХ МОБИЛЬНЫХ РОБОТОВ
С ИСПОЛЬЗОВАНИЕМ БЕСПИЛОТНЫХ ЛЕТАТЕЛЬНЫХ АППАРАТОВ**

А.Е. Чунихин

АО «Уральский завод гражданской авиации»

**ПОВЫШЕНИЕ ЭФФЕКТИВНОСТИ ПРИМЕНЕНИЯ КОМПЛЕКСОВ С БПЛА,
СОЗДАВАЕМЫХ В АО "УЗГА", ЗА СЧЕТ ВНЕДРЕНИЯ ПЕРСПЕКТИВНЫХ
ТЕХНОЛОГИЙ**

В.В. Косьянчук, В.В. Гласов, Е.Ю. Зыбин, Л. Тань

ФГУП "ГосНИИАС"

**ПРОГНОЗИРОВАНИЕ ТРАЕКТОРИИ ПОЛЕТА ЛЕТАТЕЛЬНОГО АППАРАТА В
УСЛОВИЯХ ПОЛНОЙ ПАРАМЕТРИЧЕСКОЙ НЕОПРЕДЕЛЕННОСТИ**

В.И. Петренко, Ф.Б. Тебуева, В.О. Антонов, Н.Ю. Свистунов
ФГАОУ ВО "Северо-Кавказский федеральный университет"

МЕТОД РАЗДЕЛЕНИЯ ТРУДА В ГРУППЕ БПЛА ПРИ ВЫПОЛНЕНИИ ЗАДАЧ
МОНИТОРИНГА ДИНАМИЧЕСКОЙ ЗОНЫ ЧС

А.М. Агеев

*ФГКВООУ ВО "ВУНЦ Военно-воздушных сил "Военно-воздушная академия имени
профессора Н.Е. Жуковского и Ю.А. Гагарина"*

НАДЕЖНОСТЬ БОРТОВЫХ КОМПЛЕКСОВ УПРАВЛЕНИЯ БЕСПИЛОТНЫХ
ЛЕТАТЕЛЬНЫХ АППАРАТОВ РАЗЛИЧНОГО КЛАССА

И.Б. Мищенко

ФГУП "ГосНИИАС"

ИССЛЕДОВАНИЕ БОРТОВОЙ ИНФОРМАЦИОННО-ВЫЧИСЛИТЕЛЬНОЙ
СЕТИ, ПОСТРОЕННОЙ НА БАЗЕ ОПТИЧЕСКИХ ТЕХНОЛОГИЙ

А.Е. Титов

ФГБУ "НИЦ "Институт имени Н.Е. Жуковского"

ВОПРОСЫ ФОРМИРОВАНИЯ И ПРИМЕНЕНИЯ АВИАЦИОННЫХ СИСТЕМ С
БЕСПИЛОТНЫМИ ЛЕТАТЕЛЬНЫМИ АППАРАТАМИ НА ОСНОВЕ
ТЕХНОЛОГИЙ ИСКУССТВЕННОГО ИНТЕЛЛЕКТА

Г.А. Платошин, Н.И. Сельвесюк

Черноморское высшее военно-морское училище имени П.С. Нахимова

ОПТИМИЗАЦИЯ АРХИТЕКТУРЫ БОРТОВОЙ ИНФОРМАЦИОННО-
ВЫЧИСЛИТЕЛЬНОЙ СЕТИ БЕСПИЛОТНОГО ЛЕТАТЕЛЬНОГО АППАРАТА

В.М. Лазарев, В.Ю. Лупанчук, В.В. Свиридов

Филиал Военной академии РВСН имени Петра Великого (г. Серпухов)

МАРКОВСКИЕ ПРОЦЕССЫ В ЗАДАЧАХ ВЫСОКОТОЧНОГО ОПРЕДЕЛЕНИЯ
МЕСТОПОЛОЖЕНИЯ АВТОНОМНОГО МОБИЛЬНОГО РОБОТА

Д.В. Арефьев

ПФ АО "НТЦ "Атлас"

АКТУАЛЬНЫЕ ВОПРОСЫ ПО ЗАЩИТЕ ИНФОРМАЦИОННЫХ В СИСТЕМАХ
УПРАВЛЕНИЯ РОБОТОТЕХНИЧЕСКИХ КОМПЛЕКСОВ. ПРОЕКТ МОДЕЛЕЙ
НАРУШИТЕЛЯ И УГРОЗ БЕЗОПАСНОСТИ, УЧИТЫВАЮЩИЙ ОСОБЕННОСТИ
ЭКСПЛУАТАЦИИ РОБОТОТЕХНИЧЕСКИХ КОМПЛЕКСОВ ПРИ ПРИМЕНЕНИИ
СКЗИ

В.Д. Сытенький, И.И. Маркович, Е.Е. Завтур

Научно-конструкторское бюро цифровой обработки сигналов ЮФУ

**ОПРЕДЕЛЕНИЕ КООРДИНАТ ИСТОЧНИКОВ ИЗЛУЧЕНИЯ В ПАССИВНЫХ РЛС
АМПЛИТУДНЫМ МЕТОДОМ**

Секция группового применения и противодействия РТК военного назначения, в т.ч. при взаимодействии с традиционными средствами ВВСТ

А.Н. Лебедев

*Главное управление научно-исследовательской деятельности
и технологического сопровождения передовых технологий
(инновационных исследований) Минобороны России*

ОСНОВНЫЕ НАПРАВЛЕНИЯ СОЗДАНИЯ СИСТЕМЫ ПРОТИВОДЕЙСТВИЯ РТК

С.Г. Потапов

ООО НПП «Новые технологии телекоммуникаций»

ТЕХНОЛОГИИ КОМПЛЕКСНОГО ОБНАРУЖЕНИЯ И ПРОТИВОДЕЙСТВИЯ БПЛА

Г.П. Виноградов, А.С. Емцев, И.С. Федотов

Тверской государственной технической университет

БЕСПРОВОДНЫЕ СЕНСОРНЫЕ СЕТИ В ЗАЩИЩАЕМЫХ ЗОНАХ

А.Н. Лепасев, С.И. Ксенофонтов, О.В. Васильева, А.Д. Платонова

Чебоксарский институт (филиал) Московского политехнического университета
ПРОТИВОДЕЙСТВИЕ ОПТИКО-ЭЛЕКТРОННЫМ ПРИБОРАМ БЕСПИЛОТНЫХ ЛЕТАТЕЛЬНЫХ АППАРАТОВ

А.В. Волков, А.А. Зарайский, О.С. Морозов

ФГБУ "ЗЦНИИ" МО РФ

О РАЦИОНАЛЬНОМ ВЫБОРЕ НОМЕНКЛАТУРЫ ОЦЕНИВАЕМЫХ ПОКАЗАТЕЛЕЙ НАДЕЖНОСТИ КОМПЛЕКСОВ ВООРУЖЕНИЯ, ВОЕННОЙ И СПЕЦИАЛЬНОЙ ТЕХНИКИ

В.М. Лазарев, В.В. Свиридов

Филиал Военной академии РВСН имени Петра Великого (г. Серпухов)
МЕТОДИКА РАСПРЕДЕЛЕНИЯ РАЗНОРОДНЫХ РОБОТОТЕХНИЧЕСКИХ КОМПЛЕКСОВ ОХРАНЫ КРИТИЧЕСКИ ВАЖНЫХ ОБЪЕКТОВ ОТ ВОЗДЕЙСТВИЯ ДРГ ПРОТИВНИКА

А.И. Наговицин, Б.Б. Молоткова

Михайловская военная артиллерийская академия

ОПЕРАТИВНО-ТАКТИЧЕСКИЕ ТРЕБОВАНИЯ К СИСТЕМЕ
ПРОТИВОДЕЙСТВИЯ НАЗЕМНЫХ РТК ВН СРЕДСТВАМ
РАДИОЭЛЕКТРОННОГО ПОРАЖЕНИЯ (ПОДАВЛЕНИЯ) ПРОТИВНИКА

О.Г. Добросердов

Юго-Западный государственный университет

ГЛОБАЛЬНАЯ СИСТЕМА РАДИОТЕХНИЧЕСКОГО МОНИТОРИНГА
НАЗЕМНЫХ, ВОЗДУШНЫХ И НАДВОДНЫХ ОБЪЕКТОВ НА БАЗЕ
ГРУППИРОВКИ МАЛЫХ КОСМИЧЕСКИХ АППАРАТОВ

Д.Н. Гонтарь

НИИ робототехники и процессов управления ЮФУ

ТЕХНОЛОГИИ ФОРМИРОВАНИЯ ТИПОВЫХ СЦЕНАРИЕВ ГРУППОВОГО
ПРИМЕНЕНИЯ РТК ВН

Д.В. Фитерер

Федеральная служба войск национальной гвардии Российской Федерации

РТК, ПРИМЕНЯЕМЫЕ ДЛЯ ВЫПОЛНЕНИЯ СБЗ ВОЙСКАМИ НАЦИОНАЛЬНОЙ
ГВАРДИИ РФ

Н.И. Разроев

ФГБУ "27 ЦНИИ" МО РФ

КЛЮЧЕВАЯ РОЛЬ ИНТЕЛЛЕКТУАЛЬНОЙ ГЕОИНФОРМАЦИОННОЙ
ПЛАТФОРМЫ ПРИ СИТУАЦИОННОМ УПРАВЛЕНИИ РОБОТОТЕХНИЧЕСКИХ
КОМПЛЕКСОВ ВОЕННОГО НАЗНАЧЕНИЯ

А.И. Савельев

ФГБУН «Санкт-Петербургский Федеральный исследовательский центр РАН»

ТЕХНОЛОГИИ ПОСТРОЕНИЯ ЧЕЛОВЕКО-МАШИННЫХ ИНТЕРФЕЙСОВ
ВЗАИМОДЕЙСТВИЯ С РТК И ИХ ГРУППАМИ

А.Г. Королев

АО "ФНПЦ "ННИИРТ"

ПЕРЕНОСНОЙ РАДИОЛОКАЦИОННЫЙ МОДУЛЬ ОБНАРУЖЕНИЯ МИНИ И
МИКРО БПЛА

Секция применения РТК наземного базирования

Н.А. Рудианов, В.Ф. Петров, В.С. Хрущев
3 ЦНИИ МО РФ

ОСОБЕННОСТИ РАЗРАБОТКИ СЦЕНАРИЕВ ГРУППОВОГО ПРИМЕНЕНИЯ
НАЗЕМНЫХ АВТОНОМНЫХ РОБОТОТЕХНИЧЕСКИХ КОМПЛЕКСОВ

А.В. Вазаев, К.Ю. Машков, В.П. Носков, И.В. Рубцов
НИИ СМ МГТУ им. Н.Э. Баумана

КЛАССИФИКАЦИЯ ЗОНЫ МАНЕВРИРОВАНИЯ РТК НА ОСНОВЕ
ТАКТИЛЬНОЙ И ЗРИТЕЛЬНОЙ ИНФОРМАЦИИ

Н.А. Соколов, Д.А. Рябухин

ФГБУ "ЦНИИИ ИВ" Минобороны России

ПЕРСПЕКТИВЫ СОЗДАНИЯ РОБОТИЗИРОВАННЫХ ДОРОЖНЫХ
ИНЖЕНЕРНЫХ РАЗВЕДЫВАТЕЛЬНЫХ МАШИН С МНОГОКАНАЛЬНЫМИ
СИСТЕМАМИ ОБНАРУЖЕНИЯ ВЗРЫВООПАСНЫХ ПРЕДМЕТОВ

К.С. Паньшин, И.В. Зайко

АО ВНИИ Сигнал

УНИВЕРСАЛЬНЫЙ БЛОК УПРАВЛЕНИЯ ДВИЖЕНИЕМ
РОБОТИЗИРОВАННЫХ ТРАНСПОРТНЫХ СРЕДСТВ СПЕЦИАЛЬНОГО
НАЗНАЧЕНИЯ

В.А. Соловьев

АО ВНИИ Сигнал

ПРИМЕНЕНИЕ НЕЙРОСЕТЕВОГО ПОДХОДА ДЛЯ РЕАЛИЗАЦИИ
АВТОНОМНОГО ДВИЖЕНИЯ РОБОТОТЕХНИЧЕСКИХ КОМПЛЕКСОВ НА
ГУСЕНИЧНЫХ И КОЛЕСНЫХ ШАССИ

В.И. Безбородов

Оренбургский филиал ФГБУ ВНИИПО МЧС России

ГИБРИДНАЯ СИСТЕМА ОЦЕНКИ ЭФФЕКТИВНОСТИ ПРИМЕНЕНИЯ,
АВАРИЙНО-СПАСАТЕЛЬНЫХ И ПРОТИВОПОЖАРНЫХ
РОБОТОТЕХНИЧЕСКИХ КОМПЛЕКСОВ НА БАЗЕ ПОЛНОМАСШТАБНЫХ
ИСПЫТАНИЙ И ВИРТУАЛЬНОГО МОДЕЛИРОВАНИЯ

**Секция технологического обеспечения
систем технического зрения и бортовых вычислителей РТК**

**Ю.В. Визильтер, В.С. Горбацевич,
Ю.В. Морзеев, Б.В. Вишняков, А.В. Белозеров**

ФГУП «ГосНИИ авиационных систем»

ОТЕЧЕСТВЕННАЯ ЭКОСИСТЕМА МАШИННОГО ОБУЧЕНИЯ PLAT И
ПЕРСПЕКТИВЫ ЕЕ ПРИМЕНЕНИЯ ПРИ СОЗДАНИИ СТЗ РТК

А.М. Федупин, Д.М. Дрягин

АО "КТ - Беспилотные Системы"

ПЕРСПЕКТИВЫ ПРИМЕНЕНИЯ КРУПНОРАЗМЕРНЫХ БПЛА ПРИ РЕШЕНИИ
ЗАДАЧ КОМПЛЕКСНОГО ОБСЛЕДОВАНИЯ ТЕРРИТОРИЙ

А.Н. Скакун, А.О. Тоницой

НИИ СиПТ ВУНЦ ВМФ "Военно-морская академия"

ИНТЕЛЛЕКТУАЛЬНОЕ УПРАВЛЕНИЕ ТЕХНИЧЕСКИМ ЗРЕНИЕМ
ПОДВОДНОГО АППАРАТА В ЦЕЛЯХ АВТОНОМНОЙ ИДЕНТИФИКАЦИИ
ЗАТОНУВШИХ ОБЪЕКТОВ

Б.В. Вишняков, И.В. Сгибнев, П.В. Масалов

ФГУП «ГосНИИ авиационных систем»

МЕТОДЫ ПОСТРОЕНИЯ ДИНАМИЧЕСКОЙ СЕМАНТИЧЕСКОЙ ТРЕХМЕРНОЙ
МОДЕЛИ СЦЕНЫ НА ОСНОВЕ ГЛУБОКИХ НЕЙРОННЫХ СЕТЕЙ ДЛЯ ЗАДАЧИ
АВТОНОМНОГО УПРАВЛЕНИЯ НАЗЕМНЫМ РТК

Н.Е. Бодунков

Московский авиационный институт

ВИЗУАЛЬНОЙ НАВИГАЦИЯ РОБОТА В ПОМЕЩЕНИИ ПО ИЗОБРАЖЕНИЯМ
ПОТОЛКА

Н.А. Бочаров, А.Г. Зуев, О.А. Славин

ПАО "ИНЭУМ им. И.С. Брука"

ПРОИЗВОДИТЕЛЬНОСТЬ МИКРОПРОЦЕССОРА ЭЛЬБРУС-8СВ ДЛЯ РЕШЕНИЯ
ЗАДАЧ ТЕХНИЧЕСКОГО ЗРЕНИЯ В УСЛОВИЯХ ОГРАНИЧЕНИЙ
ЭНЕРГОПОТРЕБЛЕНИЯ

А.В. Рыбаков, И.Д. Ермаков, Н.Д. Свищев
ООО "Акваспецсервис"

ПРИМЕНЕНИЕ СИСТЕМЫ ТЕХНИЧЕСКОГО ЗРЕНИЯ ДЛЯ ЭКОЛОГИЧЕСКОГО
УЧЕТА МОРСКОЙ ФАУНЫ

Д.С. Афанасов, Н.А. Лазарев
АО "Швабе"

ПЕРСПЕКТИВНЫЕ ШИРОКОПОЛОСНЫЕ ФОТОПРИЕМНЫЕ УСТРОЙСТВА
ОПТИЧЕСКОГО ИЗЛУЧЕНИЯ С ИСПОЛЬЗОВАНИЕМ 2D-МАТЕРИАЛОВ

**Секция молодежной школы-семинара
«Управление и обработка информации в технических системах»**

Н.А. Соколов, Д.А. Власов, А.В. Царев, О.В. Соколова
ФГБУ "ЦНИИИ ИВ" Минобороны России

СИСТЕМА АВТОНОМНОГО ОХРАННОГО МОНИТОРИНГА ОБЪЕКТОВ НА
БАЗЕ СБОРНЫХ КОМПЛЕКТОВ БЛА

К.В. Коновалов
МГТУ им. Н.Э.Баумана

УПРАВЛЕНИЕ ГРУППОЙ ГОМОГЕННЫХ РОБОТОВ ПРИ РЕШЕНИИ
ТРАНСПОРТНЫХ ЗАДАЧ

В.Н. Платонов
ВолгГТУ

ОБ УПРАВЛЕНИИ ПРИВОДАМИ ПОСТОЯННОГО ТОКА МОБИЛЬНЫХ
РОБОТОВ С ШАГАЮЩИМИ ДВИЖИТЕЛЯМИ

В.Б. Пархоменко
НИИ робототехники и процессов управления ЮФУ

РАЗРАБОТКА И ИССЛЕДОВАНИЕ МЕТОДА ПЛАНИРОВАНИЯ ДВИЖЕНИЯ
АВТОНОМНОГО РОБОТА НА БАЗЕ ТЕХНОЛОГИИ ОБУЧЕНИЯ С
ПОДКРЕПЛЕНИЕМ

Д.О. Бросалин
Институт радиотехнических систем и управления ЮФУ

РАЗРАБОТКА ИНТЕЛЛЕКТУАЛЬНЫХ СИСТЕМ ДЛЯ МОРСКИХ ПОДВИЖНЫХ
ОБЪЕКТОВ НА ОСНОВЕ МЕТОДОВ ОБУЧЕНИЯ С ПОДКРЕПЛЕНИЕМ

М.А. Васильева
НИИ робототехники и процессов управления ЮФУ

РАЗРАБОТКА ИНТЕЛЛЕКТУАЛЬНЫХ СИСТЕМ ДЛЯ МОРСКИХ ПОДВИЖНЫХ
ОБЪЕКТОВ НА ОСНОВЕ МЕТОДОВ ОБУЧЕНИЯ С ПОДКРЕПЛЕНИЕМ

В.А. Шевченко
НИИ робототехники и процессов управления ЮФУ
ИНТЕЛЛЕКТУАЛЬНАЯ СИСТЕМА ФОРМИРОВАНИЯ МОДЕЛИ ТИПОВОГО
СЦЕНАРИЯ ПРИМЕНЕНИЯ ГРУППЫ РТК НА УРБАНИЗИРОВАННОЙ
ТЕРРИТОРИИ

М.Ю. Бутенко

НИИ робототехники и процессов управления ЮФУ

ИССЛЕДОВАНИЕ И РАЗРАБОТКА РОЕВЫХ МЕТОДОВ УПРАВЛЕНИЯ ДЛЯ ГРУПП МОБИЛЬНЫХ РОБОТОВ.

Р.Р. Варава

НИИ робототехники и процессов управления ЮФУ

РАЗРАБОТКА ТЕХНОЛОГИИ И МОДЕЛИ УПРАВЛЕНИЯ ГРУППОЙ ПОДВИЖНЫХ РОБОТОТЕХНИЧЕСКИХ ПЛАТФОРМ

И.Д. Теплинский

НИИ робототехники и процессов управления ЮФУ

РАЗРАБОТКА И ИССЛЕДОВАНИЕ СРЕДЫ ФУНКЦИОНИРОВАНИЯ МОБИЛЬНОГО РОБОТА ДЛЯ ФОРМИРОВАНИЯ ОБУЧАЮЩЕЙ БАЗЫ ДАННЫХ ИНТЕЛЛЕКТУАЛЬНОГО ПЛАНИРОВЩИКА ДВИЖЕНИЯ

Т.А. Гайда

НИИ робототехники и процессов управления ЮФУ

РАЗРАБОТКА И ИССЛЕДОВАНИЕ НЕЙРОСЕТЕВОГО ПЛАНИРОВЩИКА ДВИЖЕНИЯ С ПРИМЕНЕНИЕМ СРЕДСТВ ТЕХНИЧЕСКОГО ЗРЕНИЯ

Д.А. Павлова

НИИ робототехники и процессов управления ЮФУ

ТРЕХМЕРНОЕ МОДЕЛИРОВАНИЕ ПОГОДНЫХ УСЛОВИЙ НА ОСНОВЕ ЗАДАННЫХ ПАРАМЕТРОВ О СОСТОЯНИИ ПОГОДЫ

А.С. Иванов

НИИ робототехники и процессов управления ЮФУ

ИССЛЕДОВАНИЕ МЕТОДОВ ПЛАНИРОВАНИЯ ТРАЕКТОРИИ ДВИЖЕНИЯ ПО ИЗВЕСТНОЙ КАРТЕ

И.О. Шпак

НИИ робототехники и процессов управления ЮФУ

РАЗРАБОТКА И ИССЛЕДОВАНИЕ СИСТЕМЫ ТЕХНИЧЕСКОГО ЗРЕНИЯ ДЛЯ ОБНАРУЖЕНИЯ И ТРЕКИНГА ПОДВИЖНЫХ ОБЪЕКТОВ

В.И. Хворост

НИИ робототехники и процессов управления ЮФУ

ПЛАНИРОВАНИЕ ПУТИ ДВИЖЕНИЯ МОБИЛЬНЫХ РОБОТОВ АЛГОРИТМАМИ СЕМЕЙСТВА BUG

Ф.А. Хуссейн

НИИ робототехники и процессов управления ЮФУ

СРАВНИТЕЛЬНОЕ ИССЛЕДОВАНИЕ МЕТОДОВ РЕШЕНИЯ ПРОБЛЕМ
ЛОКАЛЬНЫХ МИНИМУМОВ, ПРИ ИСПОЛЬЗОВАНИИ АЛГОРИТМА
ИСКУССТВЕННЫХ ПОТЕНЦИАЛОВ

И.О. Шальнев

СПб ФИЦ РАН

ОБЪЕКТНО-ОРИЕНТИРОВАННЫЙ ПОДХОД К ОПИСАНИЮ
ВЗАИМОДЕЙСТВИЯ ГРУППЫ РОБОТОТЕХНИЧЕСКИХ СРЕДСТВ НА ОСНОВЕ
РАСПРЕДЕЛЕННОЙ ВИРТУАЛЬНОЙ МАШИНЫ

В.И. Хворост, В.В. Пивнев

НИИ робототехники и процессов управления ЮФУ

«РАЗРАБОТКА ПЕРСПЕКТИВНОЙ МОБИЛЬНОЙ РОБОТОТЕХНИЧЕСКОЙ
ПЛАТФОРМЫ ДЛЯ УЧАСТИЯ В СОРЕВНОВАНИЯХ ROVOCUP»

В.А. Бондаренко, А.Ю. Гагарина, В.А. Павлова, В.А. Тупиков

АО НПП "Авиационная и морская электроника"

ПРОГРАММНЫЙ КОМПЛЕКС АВТОМАТИЗАЦИИ ТЕСТИРОВАНИЯ
АЛГОРИТМОВ ОБНАРУЖЕНИЯ И СОПРОВОЖДЕНИЯ ОБЪЕКТОВ НА
ВИДЕОПОСЛЕДОВАТЕЛЬНОСТЯХ

А.Н. Курьянов

МГТУ им. Баумана

ОПРЕДЕЛЕНИЕ ПОЛОЖЕНИЯ ЦЕХОВОГО РОБОТА ПО
КОМПЛЕКСИРОВАННЫМ ДАННЫМ 2D-ЛАЗЕРНОГО СЕНСОРА И
ТЕЛЕКАМЕРЫ

М.И. Мокрова, И.И. Мохов

*ФГБОУ ВО «Московский авиационный институт (национальный
исследовательский университет)»*

УПРАВЛЕНИЕ РАЗВЕДЫВАТЕЛЬНЫМ БПЛА В СЛОЖНЫХ УСЛОВИЯХ
НАБЛЮДЕНИЯ

А.А. Колыхалов, В.В. Пивнев

НИИ робототехники и процессов управления ЮФУ

РАЗРАБОТКА РОБОТА ДЛЯ НАСТОЛЬНОГО ТЕННИСА

Е.С. Полынцев

Томский государственный университет систем управления и радиоэлектроники
ЗАДАЧА ПОИСКА МЯЧА ДЛЯ РОБОТА ФУТБОЛИСТА

В.А. Ушаков

СПб ФИЦ РАН

АЛГОРИТМ ПЛАНИРОВАНИЯ ИНФОРМАЦИОННЫХ ПРОЦЕССОВ В
АВТОМАТИЗИРОВАННОЙ СИСТЕМЕ УПРАВЛЕНИЯ ПОДВИЖНЫМИ
ОБЪЕКТАМИ

В.В. Проценко

*ФГКВОУ ВО "ВУНЦ Военно-воздушных сил "Военно-воздушная академия имени
профессора Н.Е. Жуковского и Ю.А. Гагарина"*

РАЗРАБОТКА ИНФРАКРАСНОЙ СИСТЕМЫ АВТОМАТИЧЕСКОЙ ПОСАДКИ
БЕСПИЛОТНЫХ ЛЕТАТЕЛЬНЫХ АППАРАТОВ

**Секция технологического обеспечения систем и средств связи,
навигации и наведения РТК**

Е.Е. Колтышев, В.А. Буланов, С.Л. Иванов, А.Ю. Трущинский
*ВУНЦ ВВС «Военно-воздушная академия имени профессора Н.Е. Жуковского и
Ю.А. Гагарина»*

МОДЕЛИРОВАНИЕ СИГНАЛА, ОТРАЖЕННОГО ОТ ЗЕМНОЙ ПОВЕРХНОСТИ,
НА ОСНОВЕ АППРОКСИМАЦИИ КОМПЛЕКСНО - ЧАСТОТНОЙ
ХАРАКТЕРИСТИКИ ЦИФРОВОГО ФИЛЬТРА ДРОБНО-РАЦИОНАЛЬНОЙ
ФУНКЦИЕЙ

А.М. Грузликов
АО "Концерн "ЦНИИ "Электроприбор"

ГИДРОАКУСТИЧЕСКИЙ ИМИТАТОР МОРСКИХ ЦЕЛЕЙ

Е.Г. Корнева, Т.В. Сазонова, М.С. Шелагурова
АО "Раменское приборостроительное конструкторское бюро"

ПОВЫШЕНИЕ ТОЧНОСТНЫХ ХАРАКТЕРИСТИК КОРРЕЛЯЦИОННО-
ЭКСТРЕМАЛЬНЫХ НАВИГАЦИОННЫХ СИСТЕМ ПО ПОЛЮ РЕЛЬЕФА В
ГОРНОЙ МЕСТНОСТИ ЗА СЧЕТ ПРЕДОБРАБОТКИ ЭТАЛОННОЙ
ИНФОРМАЦИИ

В.И. Калока
Военная академия связи имени Маршала Советского Союза С.М. Буденного
ИНФОРМАЦИОННО-АНАЛИТИЧЕСКАЯ МОДЕЛЬ ФОРМИРОВАНИЯ
ПОКАЗАТЕЛЕЙ ОБОСНОВАННОСТИ ПРИНИМАЕМЫХ РЕШЕНИЙ ПРИ
ПЛАНИРОВАНИИ СЕТЕЙ БЕСПРОВОДНОГО АБОНЕНТСКОГО ДОСТУПА
РОБОТОТЕХНИЧЕСКИХ КОМПЛЕКСОВ ВОЕННОГО НАЗНАЧЕНИЯ

Ю.Н. Кочеров, Д.В. Самойленко
Невинномысский технологический институт СКФУ

РАЗРАБОТКА НАДЕЖНОГО МЕТОДА СВЯЗИ РТК НА БАЗЕ ГРУППОВОГО
МЕТОДА РАЗДЕЛЕНИЯ ДАННЫХ ОСНОВАННОГО НА СИСТЕМЕ
ОСТАТОЧНЫХ КЛАССОВ

М.Б. Мафтер, А.В. Субботин
ПАО «Пермская научно-производственная приборостроительная компания»
МОРСКИЕ БИНС ДЛЯ РОБОТИЗИРОВАННЫХ НАВИГАЦИОННЫХ
КОМПЛЕКСОВ, РАЗРАБАТЫВАЕМЫЕ ПАО «ПНППК»

А.Ю. Баранник

ФГБУ ВНИИ ГОЧС (ФЦ)

О НЕОБХОДИМОСТИ СОЗДАНИЯ КОМПЛЕКСОВ РЕШАЮЩИХ ЗАДАЧИ ИНФОРМАЦИОННОГО, НАВИГАЦИИ ОБЕСПЕЧЕНИЯ И КАРТОГРАФИРОВАНИЯ ДЛЯ РЕАЛИЗАЦИИ ГРУППОВОГО УПРАВЛЕНИЯ РТК ПРИ ПРОВЕДЕНИИ АВАРИЙНО-СПАСАТЕЛЬНЫХ ОПЕРАЦИЙ

В.И. Калюка

Военная академия связи имени Маршала Советского Союза С.М. Буденного

НЕЙРОСЕТЕВЫЕ АЛГОРИТМЫ РЕШЕНИЯ РАСПРЕДЕЛИТЕЛЬНЫХ ЗАДАЧ АДАПТИВНО-ИГРОВОЙ ОПТИМИЗАЦИИ ФУНКЦИОНАЛЬНЫХ ХАРАКТЕРИСТИК СЕТЕЙ БЕСПРОВОДНОГО АБОНЕНТСКОГО ДОСТУПА РОБОТОТЕХНИЧЕСКИХ КОМПЛЕКСОВ ВОЕННОГО НАЗНАЧЕНИЯ

Ю.В. Юханов

Институт радиотехнических систем и управления ЮФУ

СОВРЕМЕННЫЕ И ПЕРСПЕКТИВНЫЕ РАЗРАБОТКИ ЮФУ ДЛЯ СРЕДСТВ РЭБ, СИСТЕМ СВЯЗИ И НАВИГАЦИИ

С.В. Кулыгин, А.М. Казанцев, Д.М. Всецклица

АО «Радиотехнический институт имени академика А.Л. Минца»

СРАВНИТЕЛЬНЫЙ АНАЛИЗ ПРОТОКОЛОВ LORAWAN И ZIGBEE ДЛЯ НЕПРЕРЫВНОГО ИНФОРМАЦИОННОГО ВЗАИМОДЕЙСТВИЯ ПОДВИЖНЫХ СРЕДСТВ МОНИТОРИНГА

Н.В. Малютин

ООО "КБ ИГАС"

СОЗДАНИЕ И ВИРТУАЛЬНЫЕ ИСПЫТАНИЯ ЦИФРОВЫХ ДВОЙНИКОВ БАЗОВЫХ РАДИОЭЛЕКТРОННЫХ КОМПОНЕНТ РТК

С.М. Соколов, Н.Д. Беклемишев, А.А. Богуславский

Институт прикладной математики им. М.В. Келдыша Российской академии наук"

ОРГАНИЗАЦИЯ ЦЕЛЕНАПРАВЛЕННЫХ ПЕРЕМЕЩЕНИЙ ПОДВИЖНЫХ СРЕДСТВ С ИСПОЛЬЗОВАНИЕМ ЗРИТЕЛЬНЫХ ОРИЕНТИРОВ

В.А. Бондаренко, П.А. Гессен, В.А. Павлова, М.В. Созинова, В.А. Тупиков

АО НПП "Авиационная и морская электроника"

АЛГОРИТМ ОБНАРУЖЕНИЯ ОБЪЕКТОВ ДЛЯ ОПТИКО-ЭЛЕКТРОННЫХ СИСТЕМ С ОБУЧЕНИЕМ В РЕАЛЬНОМ ВРЕМЕНИ

А.М. Грузликов

АО "Концерн "ЦНИИ "Электроприбор"

НАВЕДЕНИЕ АНПА В БЛИЖНЕМ ПОЛЕ

А.А. Панич, Л.А. Дыкина, А.Ю. Малыхин,

А.В. Скрялёв, Р.А. Байдаров, Е.А. Панич

ИБТ и ПТ ЮФУ (НКТБ "Пьезоприбор")

ВЫСОКОЭФФЕКТИВНЫЙ МНОГОСЛОЙНЫЙ ПЬЕЗОЭЛЕКТРИЧЕСКИЙ АКТЮАТОР ДЛЯ УСТРОЙСТВ МИКРО И НАНОПОЗИЦИОНИРОВАНИЯ

В.А. Костюков, Е.Ю. Косенко, М.В. Мамченко,

М.Ю. Медведев, В.Х. Пшихопов

НИИ робототехники и процессов управления ЮФУ

Институт проблем управления им. В.А. Трапезникова РАН

МЕТОД ОЦЕНКИ КООРДИНАТ БЛА ПО ИЗМЕРЕННЫМ ЛОКАЛЬНЫМ РАССТОЯНИЯМ МЕЖДУ ЭЛЕМЕНТАМИ ГРУППЫ

Е.В. Ветошкин, И.А. Шипов

АО "ВНИИ "Сигнал"

НАВИГАЦИОННАЯ СИСТЕМА МОБИЛЬНОГО БОЕВОГО РОБОТА С ПОДГРУЖАЕМОЙ ОПЕРАТИВНОЙ ОБСТАНОВКОЙ

С.А. Синютин, Е.С. Синютин

Институт радиотехнических систем и управления ЮФУ

ПРОБЛЕМЫ ФОРМИРОВАНИЯ ЛОКАЛЬНОГО НАВИГАЦИОННО-ИНФОРМАЦИОННОГО ПОЛЯ ДЛЯ ГРУППЫ БЛА

В.А. Погорелов

ФГУП "Ростовский-на-Дону научно-исследовательский институт радиосвязи"

ИНТЕГРИРОВАННАЯ НАВИГАЦИОННАЯ СИСТЕМА МАЛОГО БЕСПИЛОТНОГО ЛЕТАТЕЛЬНОГО АППАРАТА

И.А. Шипов

АО "ВНИИ "Сигнал"

ОСОБЕННОСТИ ФУНКЦИОНИРОВАНИЯ ВЫСОКОТОЧНЫХ
БЕСПЛАТФОРМЕННЫХ ИНЕРЦИАЛЬНЫХ СИСТЕМ НА БАЗЕ КЛГ В СОСТАВЕ
НАЗЕМНЫХ ОБЪЕКТОВ

А.В. Архипов

АО "ЭЛАРА"

ОПЫТ РАЗРАБОТКИ АО "ЭЛАРА" ЭЛЕМЕНТОВ НАВИГАЦИОННЫХ СИСТЕМ
РОБОТОТЕХНИЧЕСКИХ КОМПЛЕКСОВ

В.А. Погорелов

ФГУП "Ростовский-на-Дону научно-исследовательский институт радиосвязи"

МАРКОВСКАЯ МОДЕЛЬ НАВИГАЦИОННО-ТЕЛЕКОММУНИКАЦИОННОГО
КОМПЛЕКСА БЕСПИЛОТНОГО АППАРАТА

ГРАФИК РАБОТЫ СЕКЦИЙ

Название секции	5.04.2021 (понедельник)		6.04.2021 (вторник)		7.04.2021 (среда)		8.04.2021 (четверг)		09.04.2021 (пятница)	
	10:00-13:00	14:00-17:00	10:00-13:00	14:00-17:00	10:00-13:00	14:00-17:00	10:00-13:00	14:00-17:00	10:00-13:00	15:30-17:00
ПЛЕНАРНОЕ ЗАСЕДАНИЕ: ОТКРЫТИЕ КОНФЕРЕНЦИИ	Зал №1	Зал №1								
СЕКЦИЯ ТЕХНОЛОГИЧЕСКОГО ОБЕСПЕЧЕНИЯ СИСТЕМ УПРАВЛЕНИЯ, В ТОМ ЧИСЛЕ ГРУППОВОГО, И МОДЕЛИРОВАНИЯ РТК			Зал №1	Зал №1						
СЕКЦИЯ ТЕХНОЛОГИЧЕСКОГО ОБЕСПЕЧЕНИЯ СИСТЕМ ТЕХНИЧЕСКОГО ЗРЕНИЯ И БОРТОВЫХ ВЫЧИСЛИТЕЛЕЙ РТК			Зал №2							
СЕКЦИЯ ПРИМЕНЕНИЯ РТК МОРСКОГО БАЗИРОВАНИЯ				Зал №2						
СЕКЦИЯ ПРИМЕНЕНИЯ КОМПЛЕКСОВ С БЛА					Зал №1	Зал №1				
СЕКЦИЯ ПРИМЕНЕНИЕ РТК В ИНТЕРЕСАХ РЕШЕНИЯ НАРОДНО-ХОЗЯЙСТВЕННЫХ ЗАДАЧ					Зал №2					
СЕКЦИЯ ТЕХНОЛОГИЧЕСКОГО ОБЕСПЕЧЕНИЯ СИСТЕМ ЭНЕРГЕТИКИ И ПРИВОДНОЙ ТЕХНИКИ РТК						Зал №2				
СЕКЦИЯ ТЕХНОЛОГИЧЕСКОГО ОБЕСПЕЧЕНИЯ СИСТЕМ И СРЕДСТВ СВЯЗИ, НАВИГАЦИИ И НАВЕДЕНИЯ РТК							Зал №1	Зал №1		
СЕКЦИЯ ГРУППОВОГО ПРИМЕНЕНИЯ И ПРОТИВОДЕЙСТВИЯ РТК ВВ, В Т.Ч. ПРИ ВЗАИМОДЕЙСТВИИ С ТРАДИЦИОННЫМИ СРЕДСТВАМИ ВВСТ							Зал №2			
СЕКЦИЯ МОЛОДЕЖНОЙ ШКОЛЫ-СЕМИНАРА								Зал №2		
СЕКЦИЯ ПРИМЕНЕНИЯ РТК НАЗЕМНОГО БАЗИРОВАНИЯ									Зал №1	
ПЛЕНАРНОЕ ЗАСЕДАНИЕ: ОБСУЖДЕНИЕ РЕШЕНИЯ КОНФЕРЕНЦИИ										Зал №1

ДЛЯ ЗАМЕТОК